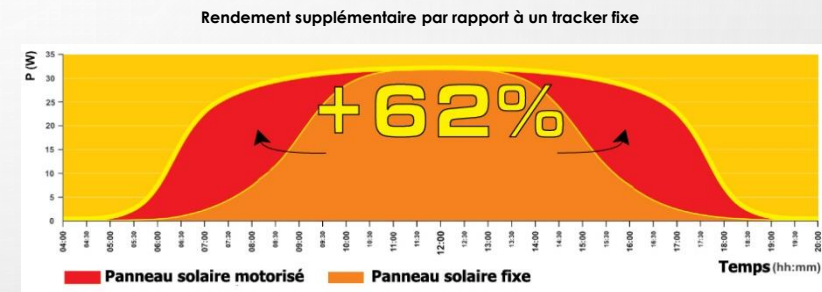




- Tracking automatique basé sur les coordonnées GPS et une horloge astronomique
- Tracker solaire double Axes (Azimut + Zénith)
- Horloge astronomique pilotée par un algorithme de contrôle embarqué
- Simple d'installation, mise en service et synchronisation plug and play
- Paramétrage via soft PC connecté sur port USB
- Interface web pour monitoring, paramétrage et mise à jour du firmware
- A coupler avec 4 modules cadrés photovoltaïques à haut rendement (4x275w) pour une surface totale de 5,8m² et <90kg de panneaux
- Comparée à un tracker fixe, la motorisation optimise jusqu'à +62% la productivité photovoltaïque!
- Conception et Fabrication 100% Européenne.



Comparaison basée sur des modules photovoltaïque identiques, sur 2 trackers (l'un fixe au sol, l'autre motorisé de notre fabrication) sur une journée complète estivale:

Conditions de test: Modules SunPower de 330Wc (test à AM 1.5), Date: Juillet 2012

Période d'exposition: 4:00 to 20:00, Geo. latitude: 46° N, Conditions Météo: Ensoleillé

Resultats:

Production moyenne atteinte sur le tracker fixe: 5016 Wh

Production moyenne atteinte sur le tracker motorisé: 8124 Wh

Conso Annexe: les moteurs consomment 17.52Wh/jour soit 0.21% de l'énergie collectée

Rendement final! : 161,5%, notre tracker motorisé génère +61,5% de rendement PV supplémentaire!

Siège:
PARIS (75)

Plateforme Logistique :
PORTE DE PANTIN (93)

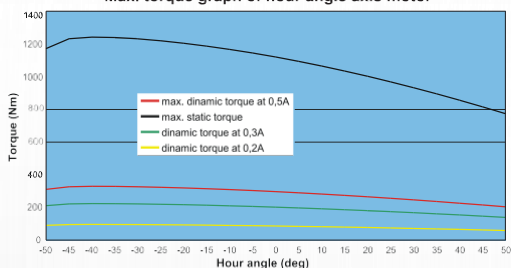
Agences:

PARIS (75), LYON(69), METZ (57), NANTES (44), TOULOUSE (31), MARSEILLE (13)

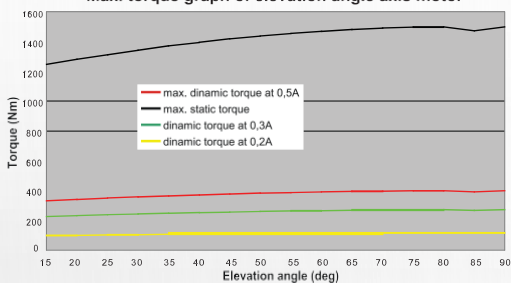
Neonext Solar Tracker: ST1100-3-D

mail:
contact@neonext.fr
visitez www.neonext.fr

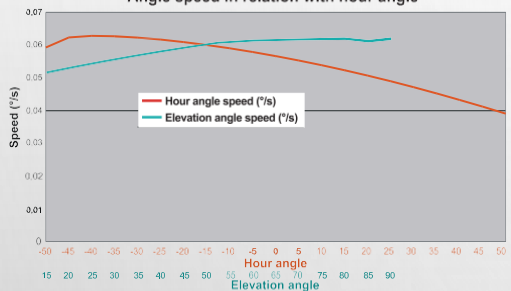
Max. torque graph of hour angle axis motor



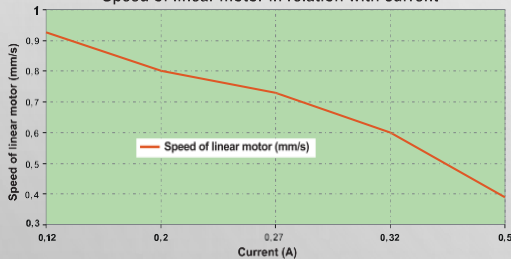
Max. torque graph of elevation angle axis motor



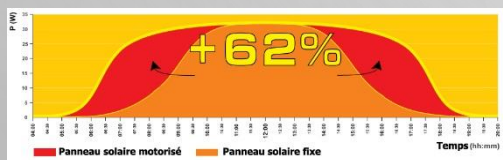
Angle speed in relation with hour angle



Speed of linear motor in relation with current



Efficiency of motorized panel against fixed per sunny day



Structure mécanique

Nombre d'axes de rotation asservis

Angle Azimutal

Angle Zénithal

Asservissement de l'Azimut

Asservissement de l'Élévation

Diamètre et longueur de l'arbre azimutal

Vitesse de rotation de l'arbre azimutal

Vitesse d'élévation de l'arbre zénithal

Couple de rotation azimutal maximum

Couple d'élévation zénithal maximum

Couple destructeur sur l'angle Azimut

Couple destructeur sur l'angle Zénith

Structure arrière

Fixation des panneaux

Dimension Max des panneaux

Poids Max des panneaux

Durée de vie

Asservissement

Précision du suivi

Protocole d'exploitation

Type de Positionneur

Horloge interne

Logiciel de supervision et de programmation

Paramétrage par PC

Consultation & Monitoring par PC

Communication

Type d'interface de série

Contrôle centralisé via réseau

Firmware - Software

Upgrading via PC

Caractéristiques Electriques

Alimentation des moteurs

Sauvegarde paramétrage par batterie

Intervalle de synchronisations

Consommation Max. lors d'un asservissement Azimut

Consommation Max. lors d'un asservissement Élévation

Consommation de veille

Liaisons

Environnement

Plage de température

Plage d'humidité

Vitesse de survie

Protection

Protection Air Salin (3000 h, EN ISO 9227 NSS)

Galvanisé à chaud (HDG, EN ISO 1461)

Packaging

Dimension du packaging

Poids du kit complet

Certifications

Protection (IEC 60529)

Compatibilité Electromagnétique (CEM Directive 89/336/EEC)

Directive Courant Faible (EEC Council Directive 73/23/EEC)

Propriété Optionnelle

Sécurité en cas de vent extrême

Deux Axes

100° max, limite logiciel et contact de fin de course

15 - 90°, limite logiciel et contact de fin de course

Moteur électrique, course de 520mm

Moteur électrique, course de 520mm

Ø48 mm, L=1450mm (steel)

0,039 - 0,063 °/s (sans charge, cf. graphique)

0,052 - 0,062 °/s (sans charge, cf. graphique)

200 Nm - 330 Nm (cf. graphique)

330 Nm - 400 Nm (cf. graphique)

750Nm-1250Nm (cf. graphique)

1250Nm-1500Nm (cf. graphique)

2 pcs de 1000mm (H) & 2 pcs de 3000mm (V)

Clips aluminium ou galvanisés - 12 pcs

3 modules de 0.99 m x 1.95 m pour une surface tot. de 5.8 m2

3 pcs de 30 kg

5.000 cycles de 200° soit >10 ans sans maintenance

<0.5°

TdAPS (Système de Positionnement Astronomique Temporel)

Servo-Positionneur avec calcul de la position du soleil par TdAPS

Heure GMT avec EOT et Calendrier

Solar tracking system via web site

Oui, jusqu'à 1000 paramètres peuvent être configurés

Oui, jusqu'à 1000 paramètres peuvent être surveillés

port USB

CAN BUS, RS485

Oui, firmware pouvant être upgradé via PC ou solution Web

24 VDC ±10% (2A)

Backup de l'horloge, de la position et de la configuration

Entre 1 min. - 15min.

500mA @ 330Nm, (cf. graphique)

500mA @ 400Nm, (cf. graphique)

20mA ± 25% @ 24V

Connectique livrée

-25°C à +70°C (Protection par graisse optionnelle permettant

d'atteindre une plage extrême de -40°C up à +70°C)

0% à 100%

max. 144 km/h, testé sans souci jusqu'à 180km/h

/

75-100 µm (équivalent à une tenue de 50

années)

1 box of 165 (L) x 22 (W) x 27 (H)

cm 47kg

IP33

Oui

Oui

Mise à l'horizontal du plan des panneaux, capteur anémomètre

